

**Zadatak 1** *Ispitati da li su tačke  $A(1, -3)$ ,  $B(0, 4)$ ,  $C(-1, 11)$  kolinearne.*

**Zadatak 2** *a) Ispitati da li tačka  $M(2, 3)$  pripada trouglu  $ABC$ , ako je  $A(1, 7)$ ,  $B(-3, 3)$ ,  $C(3, -3)$ ?*

*b) Da li je trougao  $ABC$  pozitivne ili negativne orijentacije?*

# Mešoviti proizvod

**Definicija 1** Mešoviti proizvod je operacija koja trima vektorima prostora dodeljuje broj

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] := (\vec{v} \times \vec{u}) \cdot \vec{w} .$$

**Teorema** Apsolutna vrednost mešovitog proizvoda  $[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}]$  jednaka je površina paralelepipeda određenog vektorima  $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}$ .

Dokaz: predavanja

Tri vektora su linearno nezavisna (nekomplanarna) ako i samo ako im je mešoviti proizvod različit od nule.

**Teorema (osobine mešovitog proizvoda)** Za vektore  $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}, \vec{t} \in \mathbb{V}^3$  i  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  važi:

$$1) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = -[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}],$$

$$2) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = [\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}] = [\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}],$$

$$3) [\alpha \vec{v} + \beta \vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] = \alpha [\vec{v}, \vec{w}, \vec{t}] + \beta [\vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] \quad (\text{linearnost}).$$

Primetimo da su simetrije 1) i 2) iste kao i simetrije vrsta (tj. kolona) determinante, što se razjašnjava sledećom formulom.

## Mešoviti proizvod u koordinatama

U ortonormiranoj bazi pozitivne orijentacije, mešoviti proizvod se računa pomoću determinante:

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}.$$

**Zadatak 3** *Da li su vektori  $\vec{a} = (1, 2, -7)$ ,  $\vec{b} = (-1, 3, 3)$ ,  $\vec{c} = (-1, 8, -1)$  linearno nezavisni.*

**Zadatak 4** *Data je kocka  $ABCD A_1 B_1 C_1 D_1$  ivice 1.*

*a) Odrediti ugao između dijagonala strana kocke  $BC_1$  i  $D_1 B_1$ .*

*b) Odrediti zapreminu tetraedra  $BC_1 B_1 D$ .*

# Transformacije koordinata tačaka

Pretpostavimo da su data dva koordinatna sistema  $O_e$  i  $O'_f$ . Neka su bazni vektori vezani relacijama

$$\vec{f}_1 = c_{11} \vec{e}_1 + c_{21} \vec{e}_2, \quad \vec{f}_2 = c_{12} \vec{e}_1 + c_{22} \vec{e}_2$$

Matrica  $C = (c_{ij})$  je tzv. **matrica prelaska** sa baze  $e$  na bazu  $f$ . Neka su koordinate novog koord. početka su  $[O']_{O_e} = (b_1, b_2)$ .

Za koordinate proizvoljne tačke  $M$  u tim sistemima važi:

$$(x, y) = [M]_{O_e} = [\vec{OM}]_e, \quad \text{odnosno} \quad \vec{OM} = x \vec{e}_1 + y \vec{e}_2,$$

$$(x', y') = [M]_{O'_f} = [\vec{O'M}]_f, \quad \text{odnosno} \quad \vec{O'M} = x' \vec{f}_1 + y' \vec{f}_2 .$$

Odatle imamo

$$\begin{aligned}
 x \vec{e}_1 + y \vec{e}_2 &= \vec{OM} = \vec{OO'} + \vec{O'M} = b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2 + x' \vec{f}_1 + y' \vec{f}_2 = \\
 &= b_1 \vec{e}_1 + b_2 \vec{e}_2 + x'(c_{11} \vec{e}_1 + c_{21} \vec{e}_2) + y'(c_{12} \vec{e}_1 + c_{22} \vec{e}_2) = \\
 &= (c_{11}x' + c_{12}y' + b_1) \vec{e}_1 + (c_{21}x' + c_{22}y' + b_2) \vec{e}_2
 \end{aligned}$$

Zato važe formule:

$$\begin{aligned}
 x &= c_{11}x' + c_{12}y' + b_1, \\
 y &= c_{21}x' + c_{22}y' + b_2.
 \end{aligned}$$

Te formule predstavljaju **transformaciju koordinata tačaka ravni**, tj. vezu koordinata  $(x, y)$  i  $(x', y')$  iste tačke  $M$  u dva različita koordinatna sistema. Matrično ih zapisujemo ovako:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix}.$$

**Zadatak 5** *Neka je  $OABC$  paralelogram i  $e = (\vec{OA}, \vec{OC})$ ,  $f = (\vec{OB}, \vec{CA})$  dve baze. Odrediti formule transformacija koordinata u reperima  $Oe$  i  $Bf$ , kao i inverzne formule.*

## Transformacije koordinata ortonormiranih repera

Formule transformacija koordinata ravni iz ortonormiranog repera  $Oe$  u ortonormiran reper  $O'f$  iste orijentacije su:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix}. \quad (1)$$

Ovo je kompozicija **rotacije** za ugao  $\phi$  i **translacije** za vektor  $(q_1, q_2)$ .

Ukoliko su reperi različitih orijentacija formule su:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi & \sin \phi \\ \sin \phi & -\cos \phi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix}. \quad (2)$$

Ovo je kompozicija **refleksije** koja gradi ugao  $\frac{\phi}{2}$  sa  $x$ -osom i **translacije** za vektor  $(q_1, q_2)$ .



**Zadatak 6** *Da li formule*

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}. \quad (3)$$

*prestavljaju transformaciju koordinata izmedju dva ortonormirana repera? Precizno nacrtati uzajamni položaj tih repera.*

## Afina preslikavanja

**Definicija 2** *Afino preslikavanje ravni je preslikavanje koje tački  $M(x, y)$  preslikava u tačku  $M'(x', y')$  po pravilu*

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix}, \quad (4)$$

*uz uslov  $\det(a_{ij}) \neq 0$ .*

Algebarski gledano, formule afinih preslikavanja su istog oblika kao formule transformacija koordinata.

Kolone matrice su slike baznih vektora pri tom preslikavanju, a  $(q_1, q_2)$  je slika koordinatnog početka.

Slično se definiše i **afino preslikavanje prostora**.

**Teorema** (*Osobine afinih preslikavanja ravni*) **Bijekcije su;**

*Preslikavaju prave na prave, a krive drugog reda na krive drugog reda;*

**Čuvaju razmeru tri tačke;**

**Čuvaju paralelnost.** *Dakle, slika paralelograma je paralelogram.*

*Afinim preslikavanjem možemo preslikati proizvoljan trougao na proizvoljan drugi trougao.*

**Odnos zapremine (površina neke figure i njene slike pri afinom preslikavanju je**  $V(\mathcal{F}') : V(\mathcal{F}) = |\det A|$ .

**Primer 1** *Date su tačke  $A(-1, -1)$ ,  $B(1, -1)$ ,  $C(1, 1)$ ,  $D(-1, 1)$ ;  $A'(4, 5)$ ,  $B'(8, 7)$ ,  $C'(6, 9)$ ,  $D'(2, 7)$ .*

- 1) Odrediti jednačine afinog preslikavanja koje kvadrat  $ABCD$  preslikava u paralelogram  $A'B'C'D'$ .*
- 2) Odrediti jednačinu slike kruga upisanog u kvadrat.*
- 3) Kolika je površina slike kruga.*

## Predstavljanje afinih preslikavanja matricama

Afino preslikavanje

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix}, \quad (5)$$

možemo predstaviti matricom:

$$A_q = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & q_1 \\ a_{21} & a_{22} & q_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (6)$$

**Teorema** **Proizvod matrica (6) odgovara kompoziciji afinih preslikavanja.** *Drugim rečima, podgrupa svih matrica oblika (6) je izomorfna podgrupi afinih preslikavanja ravni.*

## Translacija

Translacija  $\tau_{\vec{q}}$  za vektor  $\vec{q} (q_1, q_2)$  data je formulama

$$x' = x + q_1, \quad y' = y + q_2,$$

ili u matričnom obliku

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} q_1 \\ q_2 \end{pmatrix}.$$

$$\text{odnosno } \tau_{\vec{q}} : \begin{pmatrix} 1 & 0 & q_1 \\ 0 & 1 & q_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Kompozicija translacija je translacija, tj. **sve translacije čine (komutativnu) podgrupu grupe afinih transformacija.**

## Rotacija oko koordinatnog početka

$$\mathcal{R}_\phi : \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi \\ \sin \phi & \cos \phi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

## Rotacija oko proizvoljne tačke

$$\mathcal{R}_{Q,\phi} = \tau_{\overrightarrow{OQ}} \circ \mathcal{R}_\phi \circ \tau_{\overrightarrow{OQ}}.$$

$$\mathcal{R}_{Q,\phi} : \begin{pmatrix} 1 & 0 & q_1 \\ 0 & 1 & q_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos \phi & -\sin \phi & 0 \\ \sin \phi & \cos \phi & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -q_1 \\ 0 & 1 & -q_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

**Istezanje  $\mathcal{H}_{Q,\lambda_1,\lambda_2}$  u pravcu koordinatnih osa, sa centrom u tački  $Q$**

Ako je tačka  $Q$  koordinatni početak

$$\mathcal{H}_{\lambda_1,\lambda_2} : \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix},$$

za  $\lambda_1, \lambda_2 > 0$

Ako je tačka  $Q$  proizvoljna, primenjujemo sličan trik kao sa rotacijom''

$$\mathcal{H}_{Q,\lambda_1,\lambda_2} = \tau_{\overrightarrow{OQ}} \circ \mathcal{H}_{\lambda_1,\lambda_2} \circ \tau_{\overrightarrow{QO}}.$$

Primetimo da je ''homotetija'' specijalan slučaj ovog preslikavanja za  $\lambda_1 = \lambda_2$ .



## Smicanje

Preslikavanje dato formulama

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

naziva se **smicanje** sa koeficientom  $\lambda$  u pravcu  $x$  ose.

Smicanje preslikava kvadrat u paralelogram iste visine i osnovice, pa dakle i iste površine ( $\det A = 1$ ).