

Geometrija (I smer)

deo 1: Vektori

Srdjan Vukmirović

Matematički fakultet, Beograd

10. oktobar 2012.

Vektori i linearne operacije sa vektorima

Definicija

Vektor je klasa ekvivalencije usmerenih duži. Kažemo da su dve usmerene duži ekvivalentne, tj. predstavljaju isti vektor, ako imaju isti pravac, smer i intenzitet.

Vektori i linearne operacije sa vektorima

Definicija

Vektor je klasa ekvivalencije usmerenih duži. Kažemo da su dve usmerene duži ekvivalentne, tj. predstavljaju isti vektor, ako imaju isti pravac, smer i intenzitet.

Za svaku tačku A i vektor \vec{v} postoji jedinstvena usmerena duž AB takva da je $\vec{v} = \vec{AB}$. Usmerenu duž AB je predstavnik vektora \vec{AB} .

Vektori i linearne operacije sa vektorima

Definicija

Vektor je klasa ekvivalencije usmerenih duži. Kažemo da su dve usmerene duži ekvivalentne, tj. predstavljaju isti vektor, ako imaju isti pravac, smer i intenzitet.

Za svaku tačku A i vektor \vec{v} postoji jedinstvena usmerena duž AB takva da je $\vec{v} = \vec{AB}$. Usmerenu duž AB je predstavnik vektora \vec{AB} .
kolinearni vektori, komplanarni vektori, nula vektor

Vektori i linearne operacije sa vektorima

Definicija

Vektor je klasa ekvivalencije usmerenih duži. Kažemo da su dve usmerene duži ekvivalentne, tj. predstavljaju isti vektor, ako imaju isti pravac, smer i intenzitet.

Za svaku tačku A i vektor \vec{v} postoji jedinstvena usmerena duž AB takva da je $\vec{v} = \vec{AB}$. Usmerenu duž AB je predstavnik vektora \vec{AB} .

kolinearni vektori, komplanarni vektori, nula vektor

Sa \mathbb{V}^2 označavamo skup svih vektora ravni, a sa \mathbb{V}^3 skup svih vektora prostora. Ako nam nije važno da li radimo u ravni ili prostoru, skup vektora označavamo sa \mathbb{V} .

Definicija (Sabiranje vektora)

Neka je $\vec{v} = \vec{AB}$, $\vec{u} = \vec{BC}$. Zbir vektora \vec{v} i \vec{u} je vektor

$$\vec{v} + \vec{u} := \vec{AC}.$$

Definicija (Sabiranje vektora)

Neka je $\vec{v} = \vec{AB}$, $\vec{u} = \vec{BC}$. Zbir vektora \vec{v} i \vec{u} je vektor

$$\vec{v} + \vec{u} := \vec{AC}.$$

Definicija (Množenje vektora skalarom (brojem))

Neka je $\alpha \in \mathbb{R}$ broj i $\vec{v} \in \mathbb{V}$ vektor. Proizvod $\alpha \vec{v}$ broja i vektora je vektor \vec{u} koji ima:

(P) isti pravac kao vektor \vec{v} ;

(I) intenzitet $\|\vec{u}\| = |\alpha| \|\vec{v}\|$;

(S) smer vektora \vec{u} je isti kao smer vektora \vec{v} ako $\alpha > 0$, a suprotan ako $\alpha < 0$.

Razlika dva vektora

$$\vec{v} - \vec{u} := \vec{v} + (-1) \vec{u}$$

je zbir vektora \vec{v} i vektora $-1 \vec{u}$, suprotnog vektoru \vec{u} .

Razlika dva vektora

$$\vec{v} - \vec{u} := \vec{v} + (-1) \vec{u}$$

je zbir vektora \vec{v} i vektora $-1 \vec{u}$, suprotnog vektoru \vec{u} .

Ako su $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$ brojevi, a $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n$ vektori, tada se izraz

$$\alpha_1 \vec{v}_1 + \dots + \alpha_n \vec{v}_n$$

naziva **linearna kombinacija vektora**.

Razlika dva vektora

$$\vec{v} - \vec{u} := \vec{v} + (-1) \vec{u}$$

je zbir vektora \vec{v} i vektora $-1 \vec{u}$, suprotnog vektoru \vec{u} .

Ako su $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R}$ brojevi, a $\vec{v}_1, \dots, \vec{v}_n$ vektori, tada se izraz

$$\alpha_1 \vec{v}_1 + \dots + \alpha_n \vec{v}_n$$

naziva **linearna kombinacija vektora**.

Primer

Vektori $\vec{v} = \vec{AB}$, $\vec{u} = \vec{CD}$ su zadati svojim predstavnicima (na papiru). Odrediti predstavnika vektora

$$\vec{v} - 2 \vec{u}.$$

Skup \mathbb{V} svih vektora (ravni ili prostora) je *vektorski prostor* u smislu Linearne algebre, tj. važi

Teorema

Ako su $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w} \in \mathbb{V}$ vektori, a $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ realni brojevi tada važi:

$$(S1) \quad \vec{v} + (\vec{u} + \vec{w}) = (\vec{v} + \vec{u}) + \vec{w},$$

$$(S2) \quad \vec{v} + \vec{0} = \vec{v} = \vec{0} + \vec{v},$$

$$(S3) \quad \vec{v} + (-\vec{v}) = \vec{0},$$

$$(S4) \quad \vec{v} + \vec{u} = \vec{u} + \vec{v};$$

$$(M1) \quad \alpha(\vec{v} + \vec{u}) = \alpha \vec{v} + \alpha \vec{u},$$

$$(M2) \quad \alpha(\beta \vec{v}) = (\alpha\beta) \vec{v},$$

$$(M3) \quad (\alpha + \beta) \vec{v} = \alpha \vec{v} + \beta \vec{v},$$

$$(M4) \quad 1 \vec{v} = \vec{v}.$$

Linearna zavisnost i nezavisnost vektora

Linearna zavisnost i nezavisnost vektora

Definicija

Vektori $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ su **linearno nezavisni** ako iz relacije

$$\alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_n \vec{a}_n = \vec{0}$$

sledi $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$. U suprotnom, kada je bar jedan od brojeva α_i različit od nule vektori se nazivaju **linearno zavisnim**.

Linearna zavisnost i nezavisnost vektora

Definicija

Vektori $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ su **linearno nezavisni** ako iz relacije

$$\alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_n \vec{a}_n = \vec{0}$$

sledi $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$. U suprotnom, kada je bar jedan od brojeva α_i različit od nule vektori se nazivaju **linearno zavisnim**.

Primer

Vektori odredjeni stranicama trougla su linearno zavisni.

Linearna zavisnost i nezavisnost vektora

Definicija

Vektori $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n$ su **linearno nezavisni** ako iz relacije

$$\alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_n \vec{a}_n = \vec{0}$$

sledi $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$. U suprotnom, kada je bar jedan od brojeva α_i različit od nule vektori se nazivaju **linearno zavisnim**.

Primer

Vektori odredjeni stranicama trougla su linearno zavisni.

Teorema

Nenula vektori \vec{a} i \vec{b} su linearno zavisni ako i samo ako su kolinearni.

Teorema

U vektorskom prostoru \mathbb{V}^2 postoje dva linearno nezavisna vektora, a svaka tri vektora su linearno zavisna.

Teorema

U vektorskom prostoru \mathbb{V}^2 postoje dva linearno nezavisna vektora, a svaka tri vektora su linearno zavisna.

Teorema

U vektorskom prostoru \mathbb{V}^3 postoje tri linearno nezavisna vektora, a svaka četiri vektora su linearno zavisna.

Koordinate vektora i tačka

Koordinate vektora i tačaka

baza i dimenzija vektorskog prostora

Koordinate vektora i tačka

baza i dimenzija vektorskog prostora

Neka je $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$ neka baza vektora ravni. Ako za neki vektor \vec{v} važi

$$\vec{v} = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2$$

tada kažemo da su (v_1, v_2) **koordinate vektora \vec{v} u bazi e** i pišemo

$$[\vec{v}]_e = (v_1, v_2).$$

Slično je u prostoru.

Koordinate vektora i tačka

baza i dimenzija vektorskog prostora

Neka je $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$ neka baza vektora ravni. Ako za neki vektor \vec{v} važi

$$\vec{v} = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2$$

tada kažemo da su (v_1, v_2) **koordinate vektora \vec{v} u bazi e** i pišemo

$$[\vec{v}]_e = (v_1, v_2).$$

Slično je u prostoru.

Primer

Dat je paralelogram $OABC$. Tačke P i Q su središta ivica AB i BC , redom. Odrediti koordinate vektora \vec{PQ} u bazi $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2)$, ako je $\vec{e}_1 = \vec{OA}$, $\vec{e}_2 = \vec{OC}$.

Neka je e baza vektorskog prostora i O fiksirana tačka. Tada se Oe naziva **koordinatni sistem ili reper**.

Neka je e baza vektorskog prostora i O fiksirana tačka. Tada se Oe naziva **koordinatni sistem ili reper**.

Definicija

Koordinate tačke M reperu Oe definišemo kao koordinate vektora \vec{OM} u bazi e , tj.

$$[M]_{Oe} := [\vec{OM}]_e.$$

Neka je e baza vektorskog prostora i O fiksirana tačka. Tada se Oe naziva **koordinatni sistem ili reper**.

Definicija

Koordinate tačke M reperu Oe definišemo kao koordinate vektora \vec{OM} u bazi e , tj.

$$[M]_{Oe} := [\vec{OM}]_e.$$

Primer

Neka je $OABC$ paralelogram, i neka je $e = (\vec{OA}, \vec{OB})$ baza. Odrediti koordinate temena paralelograma u reperu Oe .

Neka je e baza vektorskog prostora i O fiksirana tačka. Tada se Oe naziva **koordinatni sistem ili reper**.

Definicija

Koordinate tačke M reperu Oe definišemo kao koordinate vektora \vec{OM} u bazi e , tj.

$$[M]_{Oe} := [\vec{OM}]_e.$$

Primer

Neka je $OABC$ paralelogram, i neka je $e = (\vec{OA}, \vec{OB})$ baza. Odrediti koordinate temena paralelograma u reperu Oe .

Koordinate vektora se dobijaju oduzimanjem koordinata tačaka:

$$[\vec{MN}]_e = [\vec{MO} + \vec{ON}]_e = [\vec{ON}]_e - [\vec{OM}]_e = [N]_{Oe} - [M]_{Oe}.$$

Skalarni proizvod

Definicija

Skalarni proizvod vektora je preslikavanje koje dvama vektorima dodeljuje broj

$$\vec{v} \cdot \vec{u} := \|\vec{v}\| \|\vec{u}\| \cos \phi$$

gde je $\phi \in [0, \pi)$ (neorjentisani) ugao izmedju vektora \vec{v} i \vec{u} .

Skalarni proizvod

Definicija

Skalarni proizvod vektora je preslikavanje koje dvama vektorima dodeljuje broj

$$\vec{v} \cdot \vec{u} := \|\vec{v}\| \|\vec{u}\| \cos \phi$$

gde je $\phi \in [0, \pi)$ (neorjentisani) ugao izmedju vektora \vec{v} i \vec{u} .

Znak skalarnog proizvoda nam govori da li je ugao medju vektorima oštar, prav ili tup.

Skalarni proizvod

Definicija

Skalarni proizvod vektora je preslikavanje koje dvama vektorima dodeljuje broj

$$\vec{v} \cdot \vec{u} := \|\vec{v}\| \|\vec{u}\| \cos \phi$$

gde je $\phi \in [0, \pi)$ (neorjentisani) ugao izmedju vektora \vec{v} i \vec{u} .

Znak skalarnog proizvoda nam govori da li je ugao medju vektorima oštar, prav ili tup.

Pomoću skalarnog proizvoda vektora mogu se računati dužine i uglovi

$$\|\vec{v}\| = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}}, \quad \cos \angle(\vec{v}, \vec{u}) = \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}}{\|\vec{v}\| \|\vec{u}\|}.$$

Ortonormirana baza je ona baza čiji su svi vektori međusobno ortogonalni i jedinični, tj. Dakle, baza $e = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$ ortonormirana ako važi $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_i = 1$ za iste vektore i $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_j = 0$ za različite vektore.

Ortonormirana baza je ona baza čiji su svi vektori međusobno ortogonalni i jedinični, tj. Dakle, baza $e = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$ ortonormirana ako važi $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_i = 1$ za iste vektore i $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_j = 0$ za različite vektore.

Odatle sledi da je skalarni proizvod vektora $v = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2$ i $u = u_1 \vec{e}_1 + u_2 \vec{e}_2$ datih u ortonormiranoj bazi jednak

$$\vec{v} \cdot \vec{u} = v_1 u_1 + v_2 u_2.$$

U prostoru važi slična formula $\vec{v} \cdot \vec{u} = v_1 u_1 + v_2 u_2 + v_3 u_3$.

Ortonormirana baza je ona baza čiji su svi vektori međusobno ortogonalni i jedinični, tj. Dakle, baza $e = (\vec{e}_1, \dots, \vec{e}_n)$ ortonormirana ako važi $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_i = 1$ za iste vektore i $\vec{e}_i \cdot \vec{e}_j = 0$ za različite vektore.

Odatle sledi da je skalarni proizvod vektora $v = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2$ i $u = u_1 \vec{e}_1 + u_2 \vec{e}_2$ datih u ortonormiranoj bazi jednak

$$\vec{v} \cdot \vec{u} = v_1 u_1 + v_2 u_2.$$

U prostoru važi slična formula $\vec{v} \cdot \vec{u} = v_1 u_1 + v_2 u_2 + v_3 u_3$.

Zadatak

Dati su vektori $\vec{v} = (\frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{3}}{3})$ i $\vec{u} = (-\frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{\sqrt{6}}{6}, \frac{\sqrt{3}}{3})$ iz \mathbb{V}^3 svojim koordinatama u ortonormiranoj bazi. Odrediti: a) $\|\vec{v}\|$; b) $\angle(\vec{v}, \vec{u})$.

Orjentacija u ravni i prostoru

Orjentacija u ravni i prostoru

Orjentaciju uvodimo intuitivno. Šta je pozitivna, a šta negativna orjentacija je stvar dogovora.

Orjentacija u ravni i prostoru

Orjentaciju uvodimo intuitivno. Šta je pozitivna, a šta negativna orjentacija je stvar dogovora.

Trougao ABC u ravni je pozitivne orjentacije ako je smer obilaska njegovih temena suprotan smeru kretanja kazaljke na satu.

Orjentacija u ravni i prostoru

Orjentaciju uvodimo intuitivno. Šta je pozitivna, a šta negativna orjentacija je stvar dogovora.

Trougao ABC u ravni je pozitivne orjentacije ako je smer obilaska njegovih temena suprotan smeru kretanja kazaljke na satu.

Baza ravni (\vec{OA}, \vec{OB}) je pozitivne orjentacije, ako je trougao OAB pozitivne orjentacije.

Orientacija u ravni i prostoru

Orientaciju uvodimo intuitivno. Šta je pozitivna, a šta negativna orientacija je stvar dogovora.

Trougao ABC u ravni je pozitivne orientacije ako je smer obilaska njegovih temena suprotan smeru kretanja kazaljke na satu.

Baza ravni (\vec{OA}, \vec{OB}) je pozitivne orientacije, ako je trougao OAB pozitivne orientacije.

Orientacija baze prostora $(\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ se određuje "pravilom desne ruke".

Vektorski proizvod

Definicija

Vektorski proizvod je operacija koja dvama vektorima prostora \vec{v} i \vec{u} dodeljuje vektor $\vec{v} \times \vec{u}$ kome su intenzitet, pravac i smer odredjeni sa:

- (I) $|\vec{v} \times \vec{u}| = |\vec{v}| |\vec{u}| \sin \phi$, gde je ϕ ugao izmedju \vec{v} i \vec{u} .
- (P) vektor $\vec{v} \times \vec{u}$ je normalan na svaki od vektora \vec{v} i \vec{u} .
- (S) smer vektora $\vec{v} \times \vec{u}$ je takav da je baza $(\vec{v}, \vec{u}, \vec{v} \times \vec{u})$ pozitivne orijentacije.

Vektorski proizvod

Definicija

Vektorski proizvod je operacija koja dvama vektorima prostora \vec{v} i \vec{u} dodeljuje vektor $\vec{v} \times \vec{u}$ kome su intenzitet, pravac i smer određeni sa:

- (I) $|\vec{v} \times \vec{u}| = |\vec{v}| |\vec{u}| \sin \phi$, gde je ϕ ugao između \vec{v} i \vec{u} .
- (P) vektor $\vec{v} \times \vec{u}$ je normalan na svaki od vektora \vec{v} i \vec{u} .
- (S) smer vektora $\vec{v} \times \vec{u}$ je takav da je baza $(\vec{v}, \vec{u}, \vec{v} \times \vec{u})$ pozitivne orijentacije.

Primetimo da je na osnovu (I) intenzitet vektorskog proizvoda jednak površini paralelograma razapetog vektorima koje množimo.

Vektorski proizvod

Definicija

Vektorski proizvod je operacija koja dvama vektorima prostora \vec{v} i \vec{u} dodeljuje vektor $\vec{v} \times \vec{u}$ kome su intenzitet, pravac i smer odredjeni sa:

- (I) $|\vec{v} \times \vec{u}| = |\vec{v}| |\vec{u}| \sin \phi$, gde je ϕ ugao izmedju \vec{v} i \vec{u} .
- (P) vektor $\vec{v} \times \vec{u}$ je normalan na svaki od vektora \vec{v} i \vec{u} .
- (S) smer vektora $\vec{v} \times \vec{u}$ je takav da je baza $(\vec{v}, \vec{u}, \vec{v} \times \vec{u})$ pozitivne orijentacije.

Primetimo da je na osnovu (I) intenzitet vektorskog proizvoda jednak površini paralelograma razapetog vektorima koje množimo.

Dakle, **vektori \vec{v} i \vec{u} prostora su linearno nezavisni ako i samo ako je $\vec{v} \times \vec{u} \neq \vec{0}$.**

Teorema (osobine vektorskog proizvoda)

Za vektore $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}$ prostora i brojeve $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ važi:

$$1) \vec{v} \times \vec{u} = -\vec{u} \times \vec{v} \quad (\text{antisimetričnost}),$$

$$2) (\alpha \vec{v} + \beta \vec{u}) \times \vec{w} = \alpha(\vec{v} \times \vec{w}) + \beta(\vec{u} \times \vec{w}) \quad (\text{linearnost}),$$

Primitimo da vektorski proizvod **nije komutativan**, već antikomutativan. Vektorski proizvod **nije ni asocijativan**.

Teorema (osobine vektorskog proizvoda)

Za vektore $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}$ prostora i brojeve $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ važi:

1) $\vec{v} \times \vec{u} = -\vec{u} \times \vec{v}$ (antisimetričnost),

2) $(\alpha \vec{v} + \beta \vec{u}) \times \vec{w} = \alpha(\vec{v} \times \vec{w}) + \beta(\vec{u} \times \vec{w})$ (linearnost),

Primerimo da vektorski proizvod **nije komutativan**, već antikomutativan. Vektorski proizvod **nije ni asocijativan**.

To sledi iz formule za dvostruki vektorski proizvod:

$$\vec{v} \times (\vec{u} \times \vec{w}) = (\vec{v} \cdot \vec{w})\vec{u} - (\vec{v} \cdot \vec{u})\vec{w}.$$

Za ortonormiranu bazu $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ pozitivne orijentacije važe sledeći proizvodi

\times	\vec{e}_1	\vec{e}_2	\vec{e}_3
\vec{e}_1	0	\vec{e}_3	$-\vec{e}_2$
\vec{e}_2	$-\vec{e}_3$	0	\vec{e}_1
\vec{e}_3	\vec{e}_2	$-\vec{e}_1$	0

Za ortonormiranu bazu $e = (\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3)$ pozitivne orijentacije važe sledeći proizvodi

\times	\vec{e}_1	\vec{e}_2	\vec{e}_3
\vec{e}_1	0	\vec{e}_3	$-\vec{e}_2$
\vec{e}_2	$-\vec{e}_3$	0	\vec{e}_1
\vec{e}_3	\vec{e}_2	$-\vec{e}_1$	0

Neka je $\vec{v} = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2 + v_3 \vec{e}_3$, $\vec{u} = u_1 \vec{e}_1 + u_2 \vec{e}_2 + u_3 \vec{e}_3$

$$\begin{aligned}
 \vec{v} \times \vec{u} &= (v_2 u_3 - v_3 u_2) \vec{e}_1 + (v_3 u_1 - v_1 u_3) \vec{e}_2 + (v_1 u_2 - v_2 u_1) \vec{e}_3 = \\
 &= \begin{vmatrix} \vec{e}_1 & \vec{e}_2 & \vec{e}_3 \\ v_1 & v_2 & v_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \end{vmatrix}.
 \end{aligned}$$

Neka su $A(a_1, a_2)$, $B(b_1, b_2)$ i $C(c_1, c_2)$ tačke ravni. Ako stavimo da je treća koordinata tih tačaka jednaka 0, dobijamo

Neka su $A(a_1, a_2)$, $B(b_1, b_2)$ i $C(c_1, c_2)$ tačke ravni. Ako stavimo da je treća koordinata tih tačaka jednaka 0, dobijamo

$$\vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{vmatrix} b_1 - a_1 & b_2 - a_2 \\ c_1 - a_1 & c_2 - a_2 \end{vmatrix} \vec{e}_3 =: D_{ABC} \vec{e}_3 .$$

Neka su $A(a_1, a_2)$, $B(b_1, b_2)$ i $C(c_1, c_2)$ tačke ravni. Ako stavimo da je treća koordinata tih tačaka jednaka 0, dobijamo

$$\vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{vmatrix} b_1 - a_1 & b_2 - a_2 \\ c_1 - a_1 & c_2 - a_2 \end{vmatrix} \vec{e}_3 =: D_{ABC} \vec{e}_3.$$

Lako se proverava da važi:

- **površina trougla ABC** je $P_{\triangle ABC} = \frac{1}{2}|D_{ABC}|$.
- **tačke A, B, C ravni su kolinearne** ako i samo ako $D_{ABC} = 0$.
- **trougao ABC je pozitivne orijentacije** ako $D_{ABC} > 0$.

Neka su $A(a_1, a_2)$, $B(b_1, b_2)$ i $C(c_1, c_2)$ tačke ravni. Ako stavimo da je treća koordinata tih tačaka jednaka 0, dobijamo

$$\vec{AB} \times \vec{AC} = \begin{vmatrix} b_1 - a_1 & b_2 - a_2 \\ c_1 - a_1 & c_2 - a_2 \end{vmatrix} \vec{e}_3 =: D_{ABC} \vec{e}_3.$$

Lako se proverava da važi:

- **površina trougla ABC** je $P_{\triangle ABC} = \frac{1}{2}|D_{ABC}|$.
- **tačke A, B, C ravni su kolinearne** ako i samo ako $D_{ABC} = 0$.
- **trougao ABC je pozitivne orijentacije** ako $D_{ABC} > 0$.

Primer

*Odrediti površinu trougla ABC , ako je $A(1, 2)$, $B(2, 3)$, $C(-3, 4)$.
Da li je trougao ABC pozitivne orijentacije?*

Teorema

Tačka M pripada trouglu ABC ako i samo ako su D_{ABM} , D_{BCM} i D_{CAM} istog znaka.

Teorema

Tačka M pripada trouglu ABC ako i samo ako su D_{ABM} , D_{BCM} i D_{CAM} istog znaka.

Primer

Da li tačka $M(2, 3)$ pripada trouglu ABC , ako je $A(1, 7)$, $B(-3, 3)$, $C(3, -3)$?

Mešoviti proizvod

Definicija

Mešoviti proizvod je operacija koja trima vektorima prostora dodeljuje broj

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] := (\vec{v} \times \vec{u}) \cdot \vec{w}.$$

Mešoviti proizvod

Definicija

Mešoviti proizvod je operacija koja trima vektorima prostora dodeljuje broj

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] := (\vec{v} \times \vec{u}) \cdot \vec{w}.$$

Teorema

Apsolutna vrednost mešovitog proizvoda $[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}]$ jednaka je površina paralelepipeda određenog vektorima $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}$.

Mešoviti proizvod

Definicija

Mešoviti proizvod je operacija koja trima vektorima prostora dodeljuje broj

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] := (\vec{v} \times \vec{u}) \cdot \vec{w}.$$

Teorema

Apsolutna vrednost mešovitog proizvoda $[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}]$ jednaka je površina paralelepipeda određenog vektorima $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}$.

Tri vektora su linearno nezavisna (nekomplanarna) ako i samo ako im je mešoviti proizvod različit od nule.

Teorema (osobine mešovitog proizvoda)

Za vektore $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}, \vec{t} \in \mathbb{V}^3$ i $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ važi:

$$1) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = -[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}],$$

$$2) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = [\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}] = [\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}],$$

$$3) [\alpha \vec{v} + \beta \vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] = \alpha [\vec{v}, \vec{w}, \vec{t}] + \beta [\vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] \quad (\text{linearnost}).$$

Teorema (osobine mešovitog proizvoda)

Za vektore $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}, \vec{t} \in \mathbb{V}^3$ i $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ važi:

$$1) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = -[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}],$$

$$2) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = [\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}] = [\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}],$$

$$3) [\alpha \vec{v} + \beta \vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] = \alpha [\vec{v}, \vec{w}, \vec{t}] + \beta [\vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] \quad (\text{linearnost}).$$

U ortonormiranoj bazi pozitivne orijentacije, mešoviti proizvod se računa pomoću determinante:

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}.$$

Teorema (osobine mešovitog proizvoda)

Za vektore $\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}, \vec{t} \in \mathbb{V}^3$ i $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ važi:

$$1) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = -[\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}],$$

$$2) [\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = [\vec{u}, \vec{w}, \vec{v}] = [\vec{w}, \vec{v}, \vec{u}],$$

$$3) [\alpha \vec{v} + \beta \vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] = \alpha [\vec{v}, \vec{w}, \vec{t}] + \beta [\vec{u}, \vec{w}, \vec{t}] \quad (\text{linearnost}).$$

U ortonormiranoj bazi pozitivne orijentacije, mešoviti proizvod se računa pomoću determinante:

$$[\vec{v}, \vec{u}, \vec{w}] = \begin{vmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ u_1 & u_2 & u_3 \\ w_1 & w_2 & w_3 \end{vmatrix}.$$

Primer

Odrediti zapreminu tetraedra $ABCD$ ako je $A(1, 2, 3)$, $B(0, 1, -1)$, $C(-1, 2, 3)$, $D(1, 0, 0)$.